DOI: 10.7500/AEPS20140409001

# 多逆变型分布式电源协调的微电网谐波控制方法

王 鹤1,李国庆1,李耀峰2,毕 鹏3

(1. 东北电力大学电气工程学院,吉林省吉林市 132012; 2. 国网吉林省电力有限公司吉林供电公司,吉林省吉林市 132012;3. 国网四川省电力公司成都供电公司,四川省成都市 610021)

摘要:逆变型分布式电源能够在输出基波功率的同时对微电网中的谐波进行补偿,但是多个逆变型电源同时独立补偿存在交互影响问题。采用相对增益矩阵方法分析2个独立补偿逆变型电源之间的交互影响,并提出了一种多逆变型分布式电源协调控制的微电网谐波控制方法。首先选择微电网中的一个节点作为谐波控制的目标节点,然后将检测到的目标节点谐波电压相量分解,通过补偿量分配实现多逆变型分布式电源的协调控制。仿真实验结果证明提出的方法能够有效地协调多个逆变型电源对微电网中的谐波进行抑制。

关键词:微电网(微网);分布式电源;逆变器;谐波补偿;协调控制

# 0 引言

随着对逆变器控制技术研究的深入,逆变型分 布式电源在输出基波功率的同时还可以对检测到的 谐波进行补偿<sup>[1-3]</sup>。这种方法能够在不增加硬件设 备的条件下改善电能质量,实质是通过向电网注入 反相的谐波电流来改善电压波形<sup>[3]</sup>。微电网中包含 大量的逆变型分布式电源,充分利用这些现有的逆 变型电源对微电网中的谐波进行抑制具有重要作 用。

文献[4]对逆变型分布式电源接入点母线电压 和微电网提供的三相电流进行检测,提取其中的谐 波和不平衡分量并调整逆变器的输出,使微电网只 提供负载所需的基波正序有功电流,改善电能质量。 文献[5]提出了一种适合于微电网电能质量定制的 多功能并网逆变器参考电流生成算法,通过改变各 种谐波和不平衡分量的补偿系数,灵活定制微电网 的电能质量,避免出现补偿能力不足的情况,充分发 挥逆变型分布式电源的电能质量管理能力。

分布式电源的主要任务是按照负载的需要输出 有功和无功功率维持微电网的稳定运行。现有文献 主要研究基于单个逆变型分布式电源的电能质量管 理方法,但是单个逆变型分布式电源在输出所需基 波功率的同时很可能无法满足整个微电网的电能质 量管理需求。如果多个逆变型分布式电源同时对微 电网的电能质量进行管理,则按照独立补偿设计的 控制方法会使分布式电源之间出现负的交互影响<sup>[6-11]</sup>。文献[8]利用相对增益矩阵(RGA)方法分析了一个简单电力系统中静止无功补偿器(SVC)和静止同步补偿器之间的交互影响。文献[9]提出了一种基于多目标进化算法的可控串联补偿器与SVC协调设计方法,能够有效抑制这2个柔性交流输电装置之间的交互影响。

本文对采用多个逆变型分布式电源同时抑制微 电网中谐波时的逆变器控制方法进行研究,提出了 一种多逆变型分布式电源协调的微电网谐波控制方 法。本文以2个逆变型分布式电源同时补偿谐波的 情况为例,采用 RGA 方法对简化等效电路进行分 析,定量计算多逆变型分布式电源之间的交互影响。 在此基础上,本文选择微电网中的一个节点作为电 能质量管理的目标节点,然后通过估算目标节点与 分布式电源接入点之间的互阻抗参数将目标节点的 谐波电压相量进行分解,计算2个逆变型分布式电源之 间的协调。仿真实验结果证明了本文提出的协调控 制方法能够克服多个逆变型分布式电源之间的交互 影响,实现利用多个现有逆变型分布式电源对微电 网中的谐波进行控制。

# 1 多逆变电源独立补偿的交互影响

当微电网中的多个逆变型分布式电源同时独立 地进行谐波补偿时,每个逆变电源都是将多输入多 输出系统当成单输入单输出系统来控制,此时多个 逆变电源之间的交互影响不能忽略。单个逆变电源 独立运行时非常好的控制方法在多个逆变电源同时

收稿日期: 2014-04-09;修回日期: 2014-08-20。

国家自然科学基金资助项目(51377016);吉林省科技发展计 划资助项目(20130206038GX)。

运行时效果会明显变差[12]。

常用的交互影响分析方法主要有模态分析法、 RGA 方法和奇异值分析方法等<sup>[13-14]</sup>,本文采用 RGA 方法对多逆变型分布式电源进行独立谐波补 偿时的交互影响进行分析。

计算 RGA 需要首先求得系统输出和输入之间的稳态传递函数矩阵 G(0)。考虑如图 1 所示的谐 波等效简化电路。



图 1 谐波等效简化电路 Fig.1 Simplified circuit diagram of equivalent harmonic

图 1 中: $i_s$  为等效谐波源,将 2 个逆变型分布式 电源等效成谐波补偿源  $i_{C1}$  和  $i_{C2}$ ;  $R_3$  和  $L_3$ ,  $R_4$  和  $L_4$  为等效线路谐波阻抗;  $R_1$  和  $L_1$ ,  $R_2$  和  $L_2$  为补 偿源处等效谐波阻抗;  $R_5$  和  $L_5$  为谐波源处等效谐 波阻抗。选择谐波源处电压 u 作为系统的输出,补 偿电流  $i_{C1}$ 和  $i_{C2}$ 作为系统的输入。

对图1电路列微分方程如下:

$$\begin{cases} \frac{di_{1}}{dt} = \frac{u_{1} - u - R_{3}i_{3}}{L_{3}} \\ \frac{di_{2}}{dt} = \frac{u_{2} - u - R_{4}i_{4}}{L_{4}} \\ \frac{di_{3}}{dt} = \frac{u_{1} - R_{1}i_{1}}{L_{1}} \\ \frac{di_{4}}{dt} = \frac{u_{2} - R_{2}i_{2}}{L_{2}} \\ \frac{di_{5}}{dt} = \frac{u - R_{5}i_{5}}{L_{5}} \\ u_{1} = R_{1}(i_{c1} - i_{1}) + L_{1} \frac{d(i_{c1} - i_{1})}{dt} \\ u_{2} = R_{2}(i_{c2} - i_{2}) + L_{2} \frac{d(i_{c2} - i_{2})}{dt} \\ u = R_{5}(i_{1} + i_{2} + i_{5}) + L_{5} \frac{d(i_{1} + i_{2} + i_{5})}{dt} \end{cases}$$
(1)

此外,图 1 中补偿电流 i<sub>C1</sub>和 i<sub>C2</sub>由分布式电源 的逆变器控制方式决定,本文采用文献[4]中基于逆 变型分布式电源的谐波补偿方法,以补偿源 1 为例 建立数学模型如图 2 所示。



图 2 中: $G_1(s)$ 为谐波检测环节的传递函数,谐 波增益为 1,基波增益为 0; $G_F(s)$ 为谐波电流生成 环节的传递函数,可以等效成时间常数很小的一阶 惯性环节;k 为补偿系数,完全补偿时 k=1; $i_c(s)$ 为 逆变器直接输出的补偿电流; $i_3(s)$ 为补偿源 1 检测 到的本地负载中流过的谐波电流; $i_{10}(s) =$  $i_c(s)-i_3(s)$ ,不等于实际注入电网的补偿谐波电 流 $i_1(s)$ 。

考虑到逆变器中 LC 滤波器电容支路的分流作 用, $i_{10}(s)$ 与 $i_1(s)$ 之间的传递函数  $G_z(s)$ 可以近似 的表示如下:

$$G_{Z}(s) = \frac{1}{L_{3}Cs^{2} + R_{3}Cs + 1}$$
(2)

式中:C为滤波器电容。

综上可得补偿源1的闭环传递函数 $G_{C1}(s)$ 为:

$$G_{C1}(s) = \frac{G_Z(s)}{1 + kG_Z(s)G_F(s)G_1(s)}$$
(3)

同理,可求得补偿源 2 的闭环传递函数 $G_{C2}(s)$ 。 对式(1)做 Laplace 变换并将由  $G_{C1}(s)$ 和  $G_{C2}(s)$ 确 定的电流关系代入,可得多逆变器同时独立补偿谐 波时系统的传递函数矩阵为:

$$\boldsymbol{G}(s) = \begin{bmatrix} \frac{R_1 + L_1 s + G_{C1}(s)(R_3 + L_3 s)}{1 + G_{C1}(s)} \\ \frac{R_2 + L_2 s + G_{C2}(s)(R_4 + L_4 s)}{1 + G_{C2}(s)} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}}$$
(4)

则 RGA 的表达为:

**R**<sub>RGA</sub> =**G**(0) ⊗ (**G**(0)<sup>\*</sup>)<sup>T</sup> = [λ<sub>1</sub> λ<sub>2</sub>] (5)式中:λ<sub>1</sub> 和 λ<sub>2</sub> 为参数; ⊗表示 Hadamard 积; \* 表示矩阵的广义逆。

RGA 描述的是当其他控制加入时对原控制回路的影响, $\lambda_1$  反映补偿源 1 受补偿源 2 的影响程度, $\lambda_2$  反映补偿源 2 受补偿源 1 的影响程度。

由式(4)和式(5)可以看出,RGA 由 G(0)决定, 而 G(0)的值与图 1 电路中的阻抗参数有关。令  $G(0) = [g_1, g_2]$ ,图 3 给出了  $g_1 = 5$  时 RGA 参数 随  $g_2$  变化的仿真结果。



Fig.3 Simulation curves of RGA parameters

RGA 中 $\lambda_1$  或 $\lambda_2$  值越接近 1 说明控制回路受 其他控制的影响越小,从图 3 中可以看出,2 个补偿 源之间始终存在交互影响。此外, $\lambda_1$  与 $\lambda_2$  之和始 终为 1,这是由 RGA 矩阵的性质决定的。图 3 中随 着  $g_2$  的增大, $\lambda_1$  逐渐减小, $\lambda_2$  逐渐增大,说明补偿 源 1 受补偿源 2 的影响越来越大,补偿源 2 受补偿 源 1 的影响越来越小。当  $g_2 = g_1$  时,2 个补偿源之 间的影响程度是相同的。综上所述,执行独立控制 的 2 个补偿源之间始终存在交互影响,交互影响的 大小由电路的具体阻抗参数决定。

# 2 多逆变电源协调的微电网谐波控制方法

利用微电网中的多个逆变型分布式电源同时控 制谐波,需要首先选择一个谐波控制的目标节点。 实际复杂网络中目标节点的选择十分重要,目标节 点的电压波形将会得到很好的改善,但是其他节点 都会存在残留谐波电压,目标节点的选择必须从微 电网整体来考虑。

本文考虑 3 个因素确定目标节点,按照优先顺 序分别为节点对电能质量的需求、节点的潮流和节 点的度<sup>[2]</sup>。在后续内容中,将给出选择谐波管理目 标节点的实例并进行仿真分析。此处为了便于对问 题的分析,采用图 1 中的简化模型,并选择谐波源所 在节点为目标节点,使谐波控制的目标节点不在补 偿电源处,与复杂网络中的情况一致,且有:

$$\dot{U} = Z_1 \dot{I}_{c1} + Z_2 \dot{I}_{c2} + Z_s \dot{I}_s \tag{6}$$

式中: $\dot{U}$ , $\dot{I}_{C1}$ , $\dot{I}_{C2}$ , $\dot{I}_{S}$ 分别为u, $i_{C1}$ , $i_{C2}$ , $i_{S}$ 的相量形 式; $Z_{1}$ 和 $Z_{2}$ 分别为补偿源节点与目标节点之间的 互阻抗; $Z_{S}$ 为目标节点的自阻抗。

谐波控制的目标就是使目标节点的谐波电压 |*Ú*|=0,此时由2个补偿源发出的谐波完全抵消目 标节点处的谐波电压。

当检测到目标节点的谐波电压为 ΔŪ 时,谐波 控制的目标就是协调控制补偿源输出谐波电流  $\Delta \dot{I}_{C1}$ 和  $\Delta \dot{I}_{C2}$ ,使

 $Z_1 \Delta \dot{I}_{C1} + Z_2 \Delta \dot{I}_{C2} = -\Delta \dot{U} \tag{7}$ 

图 4 给出了上式中各谐波电压、电流的相量图。 通过调整控制参数可使逆变电源的谐波阻抗较小, 此时谐波电流较多的流向逆变电源处,检测到的谐 波电流与补偿电流之间的相位偏差较小,图中补偿 电流  $\Delta I_{c1}$ 和  $\Delta I_{c2}$ 的相角  $\theta_1$ 和  $\theta_2$  可以通过检测补 偿源本地的初始谐波电流得到。 $\theta_1$ 和  $\theta_2$  在谐波源 相位不发生突变的情况下其保持定值;在阻抗  $Z_1$ 和  $Z_2$ 已知的情况下, $\dot{U}_1$ 和  $\dot{U}_2$ 的相角可以直接确 定;在此基础上将  $\Delta \dot{U}$ 分解就可以确定所需的补偿 量增量  $|\Delta I_{c1}|$ 和  $|\Delta I_{c2}|$ 。



图 4 谐波电压和电流相量图 Fig.4 Phasor diagram of harmonic voltage and current

通常情况下互阻抗参数不是已知的,需要进行 估算。当网络结构确定之后,节点之间的互阻抗基 本不变,所以本文在谐波控制前首先估算互阻抗参 数 Z<sub>1</sub>和 Z<sub>2</sub>。

电力系统中各节点注入的谐波电流包含缓慢变 化和快速变化分量。缓慢变化分量在一定时间段内 具有较一致的变化趋势,各谐波电流分量之间存在 较大的相关性;而快速变化分量体现负荷的短暂变 化,各谐波电流分量之间可以看成是相互独立 的<sup>[15]</sup>。用下标f表示快速变化分量,将式(6)改写 并推广到 N 个节点为:

$$\dot{U}_{\rm f} = \sum_{j=1}^{N} Z_j \dot{I}_{j\rm f} \tag{8}$$

式中: $U_f$ 为目标节点电压的快速变化分量; $Z_j$ 为第 j个节点与目标节点之间的互阻抗; $I_{jf}$ 为第j个节 点注入谐波电流的快速变化分量。

以求解第 *i* 个节点与目标节点之间的互阻抗 *Z<sub>i</sub>* 为例,对上式两端求数学期望并与原式相减,可 得:

$$\dot{U}_{f} - E(\dot{U}_{f}) = Z_{i}(\dot{I}_{if} - E(\dot{I}_{if})) + \sum_{j=1, j \neq i}^{N} Z_{j}(\dot{I}_{jf} - E(\dot{I}_{jf}))$$
(9)

- 35 -

式中: $E(\cdot)$ 为数学期望。

通过测量得到的量有 $\dot{U}_{f}$ 和 $\dot{I}_{if}$ ,求和项表示其 他谐波源对 Ú, 的影响,无法直接求得。对式两端同 时乘以 $I_{if} - E(I_{if})$ ,再求期望,可得:

n/i

$$E((\dot{U}_{f} - E(\dot{U}_{f}))(\dot{I}_{if} - E(\dot{I}_{if}))) =$$

$$Z_{i}E((\dot{I}_{if} - E(\dot{I}_{if}))(\dot{I}_{if} - E(\dot{I}_{if}))) +$$

$$\sum_{j=1, j \neq i}^{N} Z_{j}E((\dot{I}_{jf} - E(\dot{I}_{jf}))(\dot{I}_{if} - E(\dot{I}_{if}))) (10)$$

式(10)中求和项变成第 i 个节点与其他节点注 入谐波电流快速变化分量之间的协方差之和,值为 0。则可求得互阻抗为:

$$Z_{i} = \frac{E((\dot{U}_{f} - E(\dot{U}_{f}))(\dot{I}_{if} - E(\dot{I}_{if})))}{E((\dot{I}_{if} - E(\dot{I}_{if}))^{2})} \quad (11)$$

在实际计算过程中,上式中的期望值可以用样 本的均值来代替,谐波电压和电流的快速变化分量 可以通过简单的线性滤波实现。一般情况下节点之 间的互阻抗变化很小,在谐波控制过程中不需要实 时估算,但当系统的网络结构发生变化时可以采用 同样的方法重新估算互阻抗。

假设  $Z_1 = |Z_1| \angle \varphi_1, Z_2 = |Z_2| \angle \varphi_2, \Delta \dot{U} =$  $|\Delta U| \ge \varphi_u$ ,则图 4 谐波电压相量三角形中有如下关 系:

$$\begin{cases} \alpha = 360^{\circ} - \beta - \gamma \\ \beta = \theta_2 + \varphi_2 - \varphi_u - 180^{\circ} \\ \gamma = 180^{\circ} - \theta_1 - \varphi_1 + \varphi_u \end{cases}$$
(12)

根据正弦定理:

$$\frac{|\Delta \dot{U}|}{\sin \alpha} = \frac{|\dot{U}_1|}{\sin \beta} = \frac{|\dot{U}_2|}{\sin \gamma}$$
(13)

可求得:

$$\begin{cases} |\Delta \dot{I}_{c1}| = \frac{|\Delta \dot{U}|\sin\beta}{|Z_1|\sin\alpha} \\ |\Delta \dot{I}_{c2}| = \frac{|\Delta \dot{U}|\sin\gamma}{|Z_2|\sin\alpha} \end{cases}$$
(14)

由此可以根据检测到的目标节点谐波电压 ΔŪ 调整各个逆变电源的谐波补偿量  $\Delta I_{CI}$  和  $\Delta I_{CZ}$ ,实 现多逆变电源之间的协调控制。

算法的整体原理框图如图 5 所示,其中虚线框 中部分只在算法开始时进行一次估算,其输出在算 法执行过程中使用。当微电网的网络结构发生变化 或者谐波源的相位发生突变后需要重新估算,算法 重新启动。算法给出的谐波补偿量分配需要结合具 体的分布式电源逆变器控制方法实现。谐波电流是 从逆变电源连接支路提取出来的,利用瞬时无功功 率理论对逆变器连接支路电流进行分析,提取其中 的谐波分量,然后根据式(14)确定补偿量,形成最终 的补偿电流<sup>[5]</sup>。





上述方法以2个逆变型分布式电源的交互影响 分析以及协调控制为例,可以推广到更多电源协调 的情况。当微电网中存在多个分布式电源可以进行 谐波控制时,可以将式(7)中的补偿量分配方法进行 推广,但此时补偿量的分配结果不再是唯一的,所以 选择最终的补偿量分配方案需要考虑更多的因素。 此外,当2个分布式电源就可以满足微电网的谐波 控制时,也可以从中选择2个最合适的分布式电源 对微电网的谐波进行管理。未来的研究中将对这一 问题进行更深入的分析。

#### 3 仿真实验分析

本文采用 PSCAD/EMTDC 工具软件对微电网 中基于多逆变型分布式电源协调的微电网谐波管理 方法进行仿真,共有3个算例。仿真采用如图6所 示的辐射状微电网结构,其中单位线路电阻 R =  $0.641 \Omega/\text{km}$ ,电抗 X=0.101  $\Omega/\text{km}$ 。节点1到节点 9的主线路上节点间距离为40m,节点2和节点10 间距离为 200 m, 节点 3 和节点 15 间距离为 160 m, 其余各条线路的长度均为50m。节点10和节点17 处安装有逆变型分布式电源,分别记为逆变电源1 和逆变电源 2。节点 13、节点 15 和节点 18 处接有 三相整流负荷,节点6、节点14至节点18处接有三 相对称负荷。假设图中各节点对电能质量没有特殊 的要求,只考虑流过节点的潮流和节点的度,选择节 点3作为谐波控制的目标节点。

— 36 —



算例1:逆变型分布式电源都采用独立补偿方式,在1s时刻开始进行谐波管理,逆变电源1单独补偿和逆变电源1和逆变电源2分别独立补偿情况下的仿真实验结果如图7、图8所示。



图 7 逆变电源 1 独立补偿波形 Fig.7 Independent compensation curves with No. 1 inverter power supply





图 7 中前 2 个子图分别是逆变电源 1 独立补偿 时,投入谐波管理前后的目标节点 3 相电压波形。 从图中可以看出,补偿后的电压波形有了很大的改 善。第 3 个子图中给出了逆变电源 1 的谐波补偿量 和目标节点电压谐波含量(A 相)曲线。在逆变电源 投入谐波管理之后,大约经过 0.1 s 逆变电源 1 的谐 波补偿输出基本稳定,电压波形的谐波含量大大降 低,但是仍然存在残留的谐波。

与图 7 相比,图 8 的目标节点 3 相电压波形变 差,残留的电压谐波含量较多,2 个逆变电源的补偿 量曲线不再平滑,出现锯齿形的抖动,这是 2 个逆变 电源之间负的交互影响造成的。严重时还可能在 2 个逆变电源之间出现谐波环流导致谐波管理失 败。

算例 2:采用本文提出的方法,对逆变电源 1 和 2 进行协调控制,仍然在仿真开始 1 s 后投入谐波管理,仿真实验结果如图 9 所示。



图 9 逆变电源 1 和 2 进行协调控制 Fig.9 Coordinate control with No. 1 and No. 2 inverter power supplies

表1给出了逆变电源与目标节点之间的互阻抗 估计结果,估计值与真实值的误差较小,能够保证本 文方法的正确执行。

表 1 逆变电源与目标节点之间互阻抗估计结果 Table 1 Estimation results of mutual impedance between the target node and inverter power supply

逆变电源	幅值/Ω	幅值真 实值/Ω	角度/(°)	角度真 实值/(°)
逆变电源1	0.011 4	0.011 9	9.05	9.83
逆变电源 2	0.025 0	0.024 6	-171.02	-170.23

对比图 8 和图 9,可以明显看出,本文提出的方 法能够有效的协调 2 个逆变型分布式电源对微电网 中的谐波进行管理。目标节点的谐波残留少于单个 逆变电源和 2 个逆变电源分别独立补偿的情况。 2 个逆变电源的补偿量也不再出现锯齿形的抖动,

37 —

避免了负的交互影响。

算例 3:采用和算例 2 相同的实验条件,对比分 析谐波控制目标节点选择对微电网整体电能质量的 影响。不同目标节点选择时各节点总谐波畸变率 (THD)如表 2 所示。

表 2 不同目标节点选择时各节点 THD 对比 Table 2 THD comparison of different destination nodes

目标	THD/ %							
节点	节点 2	节点 3	节点4	节点 5	节点 10	节点 11	节点 15	
节点 15	0.021	0.019	0.019	0.019	0.025	0.022	0.002	
节点 3	0.003	0.002	0.002	0.002	0.009	0.005	0.024	
不补偿	0.065	0.066	0.066	0.064	0.072	0.069	0.061	

对比表 2 中的数据,无论选择节点 15 还是节 点 3 作为目标节点,附近各节点的 THD 都有所下 降,全部降到原来的 50%以下。选择节点 3 作为目 标节点时,以节点 15 电能质量为代价,节点 15 的 THD 只降低到 2.4%,明显高于以节点 15 为目标时 的 0.2%。但是以节点 3 为控制目标时其他各节点 处电能质量都明显优于以节点 15 为控制目标的情 况。从微电网整体考虑,以节点 3 作为补偿目标节 点是更好的选择,验证了本文采用的选择微电网谐 波控制目标节点的方法。

#### 4 结语

本文通过 RGA 方法对微电网谐波简化等效电路中 2 个逆变型分布式电源的交互影响进行了定量分析,结果表明执行独立控制的 2 个补偿源之间始终存在交互影响,会损害谐波补偿的效果。在此基础上,本文提出了一种多逆变型分布式电源共同管理微电网谐波的协调控制方法。该方法通过目标节点谐波电压相量分解和补偿量分配来实现 2 个逆变电源之间的协调,对充分利用微电网中的分布式电源提高电能质量具有重要的意义。仿真实验结果证明了本文方法的有效性。

本文提出的方法实现了2个逆变型分布式电源 的协调,特别适用于网络结构参数不经常变化的微 电网,进一步的研究将主要针对增加补偿电源的数 量和提高算法的适应性。

# 参考文献

- [1] SAO C K, LEHN P W. Voltage balancing of converter fed microgrids with single phase loads [C]// IEEE Power and Energy Society General Meeting-Conversion and Delivery of the Electrical Energy in the 21st Century, July 20-24, 2008, Pittsburgh, PA, USA: 1-7.
- [2] 李国庆,王鹤,张慧杰.微电网中基于逆变电源控制的重要节点 电能质量管理方法[J].电工技术学报,2014,29(2):177-184.
   LI Guoqing, WANG He, ZHANG Huijie. Power quality management method based on inverter source control for

important node in microgrid [ J ]. Transaction of China Electrotechnical Society, 2014, 29(2): 177-184.

- [3] 裴玮,盛鹃,孔力,等.分布式电源对配网供电电压质量的影响与改善[J].中国电机工程学报,2008,28(13):154-159.
  PEI Wei, SHENG Kun, KONG Li, et al. Impact and improvement of distributed generation on distribution network voltage quality[J]. Proceedings of the CSEE, 2008, 28(13): 154-159.
- [4] 李盛伟,李永丽,孙景钌,等.基于逆变型分布式电源控制策略的 微电网电能质量控制方法[J].电网技术,2010,34(8):6-11.
  LI Shengwei, LI Yongli, SUN Jingliao, et al. A power quality control algorithm for micro-grid based on control strategy of inverter interfaced distributed generator [J]. Power System Technology, 2010, 34(8): 6-11.
- [5] 曾正,赵荣祥,杨欢,等.多功能并网逆变器及其在微电网电能质量定制中的应用[J].电网技术,2012,36(5):58-67.
   ZENG Zheng, ZHAO Rongxiang, YANG Huan, et al. A multifunctional grid-connected inverter and its application to customized power quality of microgrid [J]. Power System Technology, 2012, 36(5): 58-67.
- [6] LI Yong, REHTANZ C, LUO Longfu, et al. Assessment and choice of input signals for multiple HVDC and FACTS wide-area dampling controllers[J]. IEEE Trans on Power Systems, 2012, 27(4): 1969-1977.
- [7] XU Liangde, DONG Ping, LIU Mingbo. A comparative analysis of the interaction between different FACTS and HVDC[C]// IEEE Power and Energy Society General Meeting, July 22-26, 2012, Sandiego, CA, USA: 1-5.
- [8] 江全元,邹振宇,吴昊,等.基于相对增益矩阵原理的柔性交流输 电系统控制器交互影响分析[J].中国电机工程学报,2005, 25(11):23-28.
  JIANG Quanyuan, ZOU Zhenyu, WU Hao, et al. Interaction analysis of facts controllers based on RGA principle [J]. Proceedings of the CSEE, 2005, 25(11): 23-28.
- [9] 黄柳强,郭剑波,孙华东,等.基于智能计算的多 FACTS 协调配置[J].电网技术,2013,37(4):942-946.
  HUANG Liuqiang, GUO Jianbo, SUN Huadong, et al. Intelligent computation based coordinated configuration of multi-FACTS devices[J]. Power System Technology, 2013, 37(4): 942-946.
- [10] ENSLIN J H R, HESKES P J M. Harmonic interaction between a large number of distributed power inverters and the distribution network[J]. IEEE Trans on Power Electronics, 2004, 19(6): 1586-1593.
- [11] 张琳,曹一家.基于奇异值分解方法的 FACTS 交互影响分析
   [J].电力系统自动化.2008,32(5):20-23.
   ZHANG Lin, CAO Yijia. Analysis on the interaction of FACTS controllers based on the SVD method[J]. Automation of Electric Power Systems, 2008, 32(5): 20-23.
- [12] 杨伟,曲艺,顾明星.基于 Gramian 的电力系统 FACT 元件交互 影响分析[J].电力系统保护与控制,2011,39(22):30-34.
  YANG Wei, QU Yi, GU Mingxing. Using Gramian to analyze the mutual influence of power system with FACTS[J]. Power System Protection and Control, 2011, 39(22): 30-34.
- [13] KANDULA R P, IYER A, DIVAN D. Stable operation of multiple power routers [C]// IEEE Energy Conversion Congress and Exposition, September 15-19, 2013, Denver, CO, USA: 1435-1442.
- [14] 杜文娟,秦川,王海风,等. UPFC 控制的交互影响分析-可控参数域计算方法[J].电力系统自动化,2008,32(7):19-24.
   DU Wenjuan, QIN Chuan, WANG Haifeng, et al. Interaction

38 —

analysis of unified power flow controller by computing the controllable parameter regions [J]. Automation of Electric Power Systems, 2008, 32(7): 19-24.

[15] 惠锦,杨洪耕,叶茂清.多谐波源条件下的谐波污染责任划分研 究[J].中国电机工程学报,2011,31(13):48-54.

HUI Jin, YANG Honggeng, YE Maoqing. Research on the responsibility partition of harmonic pollution of multiple harmonic sources[J]. Proceedings of the CSEE, 2011, 31(13): 48-54.

王 鹤(1983—),男,通信作者,博士,主要研究方向:微 电网仿真与控制。E-mail: wanghe\_nedu@163.com

李国庆(1963—),男,教授,博士生导师,主要研究方向: 电力系统安全性分析与控制、电力系统继电保护和配电系统 自动化。

李耀峰(1981—),男,工程师,主要研究方向:新能源发 电技术。

(编辑 杨松迎)

# A Coordination Control Method of Harmonic in Microgrid Based on Multiple Inverter Interfaced Distributed Generators

WANG He<sup>1</sup>, LI Guoqing<sup>1</sup>, LI Yaofeng<sup>2</sup>, BI Peng<sup>3</sup>

(1. School of Electrical Engineering, Northeast Dianli University, Jilin 132012, China;

2. Jilin Power Supply Company of State Grid Jilin Electric Power Supply Company, Jilin 132012, China;

3. Chengdu Power Supply Company of State Grid Sichuan Electric Power Company, Chengdu 610021, China)

Abstract: Despite the inverter interfaced distributed generator's capability of compensating for the harmonic current when outputting fundamental power, interaction takes place if compensation is made independently by multiple inverter interfaced distributed generators at the same time. A study is made of the interaction between two independent inverter interfaced generators using the relative gain array method, and a coordinated microgrid harmonic control method based on multiple inverter interfaced distributed generators is proposed. First, a bus is selected as the target bus of harmonic control in the microgrid. Secondly, the detected harmonic voltage phasor of the target bus is decomposed. Then the coordinated control for the multiple inverter interfaced distributed generators is achieved by allocating the compensation quantity. Simulation results show that the proposed method is able to effectively realize harmonic suppression in the microgrid by coordinating multiple inverter interfaced generators.

This work is supported by National Natural Science Foundation of China (No. 51377016) and Jilin Province Technology Research & Development Program (No. 20130206038GX).

Key words: microgrid; distributed generators; inverter; harmonic compensation; coordinated control