C470 控制器 用户手册

(CodesysV2.3编程)

北京英智杰科技有限公司
二零一四年



目录

一、	一般描述	3
	端口数量	
	技术参数	
	产品框图	
	端口地址	
六、	端口描述	7
七、	内部参数	11
八、	外形尺寸	11



一、一般描述

C470 是一款基于 CoDeSvsV2.3 软件平台开发的可现场编程控制器。控制器编程符合 IEC-61131-3 标准,用户使用 codesysV2.3 软件进行应用程序开发。

C470 是针对行走机械而设计的控制器,能够适应行走机械的恶劣工作环境如:温度变化范围大、 高振动、高冲击、强电磁干扰等。

C470 主要应用重型车辆、建筑机械、破碎设备、农业机械、环卫机械、工业设备自动化应用等。

产品参数:

CPU 16bit 32-Bit Performance, 100MHZ, FLASH 1.6Mbyte, RAM 112Kbyte+1Mbyte, FRAM 7Kbyte; 52 路 I/O 端口, 具体见端口数量表。

两路 CAN 总线接口;一路 RS232 接口支持 Modbus 通讯;

ISO 高速 CAN1 口, CANOPEN, ISO 高速 CAN2 口, CAN2. OB

工作电压 10-30V, 建议 24V 供电;

工作温度-40℃-+70℃; 防护等级为 IP67;

尺寸 147×113×35mm;

XM1 输出总电流: 10A, XM2 输出总电流: 10A,

3个23针、1个8针AMP接触、密封良好接插件;

产品特性:

集成功率输出供电管理,对输出功能起到保护作用;

带主板温度检测,可对 PLC 的运行提供参数及保护;

带主板电压检测,可实时掌握 PLC 的电源运行情况;

单独的逻辑供电,可进行分开管理;

可读取用户编码,对用户的程序及参数提供保护;

集成2个可编程状态指示灯;

过压保护, 过温保护, 输出短路保护

FRAM 7K, 其中 248 个 16 位的 Word 支持 SDO 方式读写;

二、端口数量

C470 端口表

0 2 0 0 mg/ 1/20									
端口数量	DI 输入	AI 输入	PI 输入	DO 输出	PWM 输出	反馈输出			
8路AI/DI	X(AI 复)DI+	X (AI)							
4路DI	X								
8路PI/DI	X(PI 复) DI+		X(PI)						
24路PWM/DO/DI	X(PWM 复)DI+			X(PWM 复)DO	X (PWM)				
4路 DO/DI	XDO 复)DI+			X (DO-)					
4路 DO/FB				X (DO-)		X (FB)			
52	4 (48)	8	8	8 (32)	24	4			

备注: 4(48) 4 路 DI 输入, AI, PI 等复用后共 48 路。 8(32) 8 路 DO, PWM 等复用后共 32。



三、技术参数

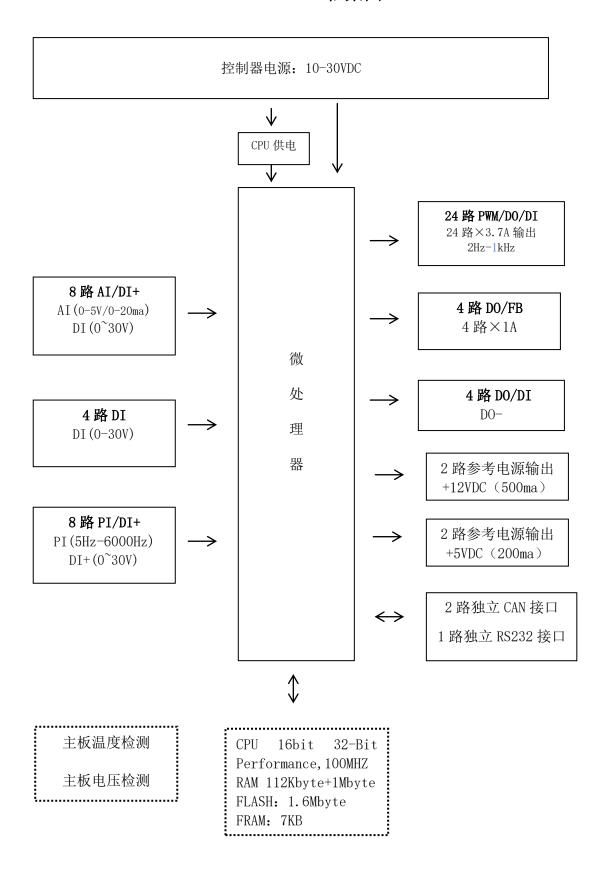
处理器系统	
CPU	16bit 32-Bit Performance, 100MHZ
RAM	112Kbyte+1Mbyte
FLASH	1.6Mbyte
FRAM	7KB
输入/输出	
8路AI/DI	模拟量输入(0-5V/0-20ma), AD 分辨率 10 位 / 开关量正向输入
4路DI	开关量正向输入
8路PI/DI	脉冲量输入(5Hz-2000Hz) / 开关量正向输入
24 路 PWM/DO/DI	24×3.7A, 频率 2Hz~1000Hz , 占空比 0—100% /开关量正向输出/开关量正向输入
4路 DO/DI	开关量正向输入/ 开关量负向输出
4路 DO/FB	开关量负向输出/FB, 电流(0~1A), AD 分辨率 10 位
通讯总线	
CAN	2 路独立 CAN2. OA、B 接口(各 64 个 CAN 报文),波特率可设定
RS232	1 路独立 RS232 接口,波特率可设定
系统参数	
工作电压	9—30VDC
编程电压	>11.5VDC
参考电源	电位计、传感器(+5VDC 输出 Im ax: 200ma)
参考电源	电位计、传感器(+12VDC 输出 Imax:500ma)
功率电源	PWM/DO 功率电源输入+24VDC
功耗	大约 3w (24V 供电和空载时)

技术参数						
外形尺寸	$148 \times 113 \times 32$ mm					
外壳材料	全封闭轻铸铝外壳					
重量	0.75kg					
防护等级	IP67					
接插件	4 个 AMP 防水接插件。3 个 23 针, XM1 灰色、XM2 蓝色、XM3 黑色; 1 个 8 针, XM4 黑色					
安装方式	垂直或水平安装,2 只 M6x20 螺钉					
环境参数						
工作温度	-40°C~+70°C					
储存温度	-50°C [~] +85°C					
内置功能						
温度监测	检测主板温度(内部功能, 无外部接口)					
电压监测 检测主板电压(内部功能, 无外部接口)						
编程软件						
编程环境	CodeSys 2. 3					



四、产品框图

C470 框架图





五、端口地址

		X1				X2				Х3	
Pin	Туре	Variable	IEC-Adr	Pin	Туре	Variable	IEC-Adr	Pin	Туре	Variable	IEC-Adr
	PWM	PWM1	%QW104		PWM	PWM13	%QW109	XM3.1	+12V		
XM1.1	DO	PWMO1	%QX1.4	XM2.1	DO	PWMO13	%QX1. 13	XM3.2	REF	+5V	
	DI	PWMI1	%IX1.4		DI	PWMI13	%IX1.13	XM3.3	GND		
W	PWM	PWM2	%QW105		PWM	PWM14	%QW108	XM3.4	GND		
XM1.2	DO	PWMO2	%QX1.5	XM2.2	DO	PWMO14	%QX1. 12	XM3.5	DI	ADI3	%IX3.6
	DI	PWMI2	%QX1.5		DI	PWMI14	%QX1. 12	AMS. S	ΑI	AI3	%IW106
	PWM	PWM3	%QW107	XM2.3	FB	FB3	%IW102	XM3.6	DI	ADI4	%IX3.7
XM1.3	DO	PWMO3	%QX1.7	AMZ. 3	DO	FD03-	%QX0. 14	AMS. O	ΑI	AI4	%IW107
	DI	PWMI3	%IX1.7	XM2.4	FB	FB4	%IW103	- XM3.7	DI	ADI5	%IX3.8
	PWM	PWM4	%QW106	AMZ. 4	DO	FD04-	%QX0.15	AMO. 1	ΑI	AI5	%IW108
XM1.4	DO	PWMO4	%QX1.6		PWM	PWM15	%QW115	— ХМЗ. 8	DI	ADI6	%IX3.9
	DI	PWMI4	%QX1.6	XM2.5	DO	PWMO15	%QW1.11	AMJ. O	ΑI	AI6	%IW109
XM1.5	FB	FB1	%IW101		DI	PWMI15	%IX1.11	XM3.9	+12V		
AMI. 5	DO	FD01-	%QX0.12		PWM	PWM16	%QW114	XM3.10	REF	+5V	
XM1.6	FB	FB2	%IW100	XM2.6	DO	PWM016	%QX1.10	XM3.11	GND		
AMI. O	DO	FD02-	%QX0.13		DI	PWMI16	%IX1.10	XM3.12	RS232	RXD	
	PWM	PWM5	%QW116		PWM	PWM17	%QW113	VW2 12	DI	ADI7	%IX3.10
XM1.7	DO	PWMO5	%QX0.0	XM2.7	DO	PWMO17	%QX1.9	XM3.13	ΑI	AI7	%IW110
	DI	PWMI5	%IX0.0		DI	PWMI17	%IX1.9	VW2 14	DI	ADI8	%IX3.11
	PWM	PWM6	%QW117		PWM	PWM18	%QW112	XM3.14	ΑI	AI8	%IW111
XM1.8	DO	PWM06	%QX0.1	XM2.8	DO	PWM018	%QX1.8	XM3.15	RS232	TXD	
	DI	PWMI6	%IXO.1		DI	PWMI6	%IX1.8	VW0 16	PΙ	PI1	%IW152
XM1.9	GND				PWM	PWM19	%QW110	XM3. 16	DI	PDI1	%IX2.2
XM1.10	GND			XM2.9	DO	PWMO19	%QX1.14	VW0 17	PΙ	PI2	%IW151
XM1.11	GND				DI	PWMI19	%IX1.14	─ XM3.17	DI	PDI2	IX2.1
VW1 10	DI	ADI1	%IX3.4		PWM	PWM20	%QW111	VW2 10	PΙ	PI3	%IW155
XM1.12	ΑI	AI1	%IW104	XM2.10	DO	PWM020	%QX1.15	XM3.18	DI	PDI3	%IX2.5
XM1.13	+24V				DI	PWMI20	%IX1.15	VW2 10	PΙ	PI4	%IW154
	PWM	PWM7	%QW119	XM2.11	+24V			→ XM3.19	DI	PDI4	%IX2.4
XM1.14	DO	PWMO7	%QX0.3	XM2.12	DI	ADI2	%IX3.5	VNO OO	PΙ	PI5	%IW153
	DI	PWMI7	%IXO.3	AM2. 12	ΑI	AI2	%IW105	XM3. 20	DI	PDI5	%IX2.3
	PWM	PWM8	%QW118	XM2.13	GND			XM3.21	PΙ	PI6	%IW157
XM1.15	DO	PWMO8	%QX0.2	XM2.14	GND			AM3. 41	DI	PDI6	%IX2.7
	DI	PWMI8	%IXO.2	XM2.15	GND			XM3.22	PΙ	PI7	%IW156
	PWM	PWM9	%QW103		PWM	PWM21	%QW121	AM3. 44	DI	PDI7	%IX2.6
XM1.16	DO	PWMO9	%QX1.3	XM2.16	DO	PWMO21	%QX0.5	XM3.23	PΙ	PI8	%IW150
	DI	PWMI9	%IX1.3		DI	PWMI21	%IXO.5	AMO. 20	DI	PDI8	%IX2.0
	PWM	PWM10	%QW102		PWM	PWM22	%QW120				
XM1.17	DO	PWMO10	%QX1.2	XM2.17	DO	PWMO22	%QX0.4				
	DI	PWMI10	%IX1.2		DI	PWMI22	%IX0.4			X4	
XM1.18	DO-	D01	%QX0.8	XM2.18	DO-	D03	%QX0.10	Pin	Type	Variable	IEC-Adr
AM1. 16	DI	DOI1	%IXO.12	AM2.10	DI	DOI3	%IX0.14	XM4.1	GND	OV	
XM1.19	DI	DI1	%IXO.8	XM2.19	DI	DI3	%IX0.10	XM4.2	CANO	Н	DEBUG
XM1.20	DI	DI2	%IXO.9	XM2.20	DI	DI4	%IXO.11	XM4.3	GND	OV	
XM1.21	DO-	D02	%QX0.9	XM2.21	DO-	D04	%QX0.11	XM4.4	Suppy	+24V	
AM1. 41	DI	D0I2	%IXO.13	AM4. 41	DI	D0I4	%IXO. 15	XM4.5	Suppy	+24V	
	PWM	PWM11	%QW101]	PWM	PWM23	%QW122	XM4.6	CANO	L	DEBUG
XM1.22	DO	PWMO11	%QX1.1	XM2.22	DO	PWMO23	%QX0.6	XM4.7	CAN1	Н	
	DI	PWMI11	%IX1.1		DI	PWMI23	%IX0.6	XM4.8	CAN1	L	
	PWM	PWM12	%QW100]	PWM	PWM24	%QW123				
XM1.23	DO	PWMO12	%QX1.0	XM2.23	DO	PWMO24	%QX0. 7				
	DI	PWMI12	%IX1.0		DI	PWMI24	%IXO. 7				



六、端口描述

1. 电源端口

内容	针号	电势
电源(+Ub)	XM4.5 XM4.4	+24VDC(<u>最大总电流 13A</u>)
电源(地)	XM4.1 XM4.3	GND (<u>最大总电流 13A</u>)
逻辑电源输入	XM2.11	+24VDC(<u>最大电流 1A</u>)
可控电源输出	XM1.13	+24VDC(<u>最大电流 3A</u>)
参考电源+(电位计、传感器)	XM3.1 XM3.9	+12VDC(<u>最大总电流 500mA</u>)(<u>注意</u> <u>防止短路</u>)
参考电源+(电位计、传感器)	XM3.2 XM3.10	+5VDC(<u>最大总电流 200mA</u>)(<u>注意防</u> 止短路)
参考地(做模拟地、开关/脉冲传感地;也可用于负载回路)	XM1.9 XM1.10 XM1.11 XM2.13 XM2.14 XM2.15 XM3.3 XM3.4 XM3.11 XM3.12	(注意此地一定要与电源地、车辆搭铁 地隔离) (每一路最大负载 5A)

2. 通讯端口

端口	名称	功能描述
XM4.2	CAN_HO	CANO 下载调试通讯接口
XM4.6	CAN_LO	CANO「蚁响风烟叭弦口
XM4.7	CAN_H1	CAN1 通讯接口
XM4.8	CAN_L1	CANT 通刊安口
XM3.12	RS232 (RXD)	RS232 接收端口
XM3.15	RS232 (TXD)	RS232 发送端口
XM3.11	RS232 (GND)	RS232 通讯接地

3. 模拟量 AI 输入(AI 使用时可以用库函数 "AI_FUN_CONFIG"改成电流输入口,默认为电压输入)

输入针号	电路图	零读数	满读数	悬空 读数	输入阻抗	解析度	最大输入 电压
XM1. 12 XM2. 12 XM3. 5 XM3. 6	+5V +5V Module 电压输入	O V	5 V	2.5 V	82 kΩ-5V 82 kΩ-GND	10 bit	30 VDC
XM3. 7 XM3. 8 XM3. 13 XM3. 14	+12V/+5V +5V 11 电流输入	O mA	20 mA	O mA	220 Ω –GND	10 bit	15 VDC



4. 正向开关量 DI 信号输入 (PNP) (悬空为 FALSE)

输入针号	电路图	最大输入 电压	最小逻辑 高电平	最大逻辑 低电平	输入阻抗	最大输入频 率
XM1.19 XM1.20 XM2.19 XM2.20 XM3.16 XM3.23	H24V/+12V Module	30 VDC	≥2.7V	≤0.7V	10 k Ω -GND	12 Hz
XM1.18, XM1.21, XM2.18, XM2.21	+24V/+12V Module	30 VDC	≥2.7V	≤0.7V	10 k Ω -GND	12 Hz
XM1.1 XM1.4 XM1.7 XM1.8 XM1.14 XM1.17 XM1.22 XM1.23 XM2.1 XM2.2 XM2.5 XM2.10 XM2.16 XM2.17 XM2.22 XM2.23	+24V/+12V +24V Module	30 VDC	≥2.7V	≤0.7V	10 k Ω -GND	12 Hz

负向开关信号 DI-输入(NPN)(悬空为 TRUE)

输入针号	电路图	最小逻辑 高电平	最大逻辑 低电平	输入阻抗	最大输入 频率
XM1.12, XM2.12, XM3.5 XM3.8, XM3.13, XM3.14	+5V D Module	<u>≥</u> 2V	<u>≤</u> 1V	82 k Ω -5V 82 k Ω -GND	12 Hz



5. 高频计数输入 PI(必须使用 "CONFIGURE_PI"设置该端子为单通道或者双通道脉冲输入方式)

输入针号	电路图	最大输入电 压	最小逻辑高 电平	最大逻辑低 电平	输入阻抗	最大输入频 率
XM3. 16 XM3. 17 XM3. 18 XM3. 19 XM3. 20 XM3. 21 XM3. 22 XM3. 23	#24W#12V Module	30 VDC	<u>></u> 2.7 V	<u><</u> 0. 7 ∨	10 kΩ-GND	2.5 kHz

6. PWM 脉宽调制信号输出

频率范围为 2Hz~2.5kHz, 默认为 60Hz。设置见库函数 SET_PWM_F 使用说明。占空比: 0~100%可调

输入针号	电路图	幅值电压	输出电流	输出阻抗	占空比	输出频率
XM1. 1··· XM1. 4 XM1. 7 XM1. 8, XM1. 14··· XM1. 17 XM1. 22 XM1. 23 XM2. 1 XM2. 2 XM2. 5··· XM2. 10 XM2. 16 XM2. 17 XM2. 22 XM2. 22 XM2. 23	+24V Load Module	VCC	0…3 А	0. 1 Ω	0100%	2 ⋯ 1000 Hz

PWM 输出单路最大电流 3.7A(高端输出) 输出具有短路保护, 过载保护; PWM 输出总电流不能超过 XM1 输出总电流 10A, XM2 输出总电流 10A;



7. DO 正向开关量输出

输入针号	电路图	开关电压	输出电流	输出阻抗
XM1. 1 ······ XM1. 4 XM1. 7 XM1. 8 XM1. 14 ······ XM1. 17 XM1. 22 XM1. 23 XM2. 1 XM2. 2 XM2. 5 ····· XM2. 10, XM2. 16, XM2. 17, XM2. 22, XM2. 23	+24V 	VCC	0…3 А	0.1Ω

8. DO 负向开关量输出

输入针号	电路图	最大输入电压	输出电流	输出阻抗
XM1. 18 XM1. 21 XM2. 18 XM2. 21	+24V Module	30 VDC	0…3 A	0. 12 Ω

输入针号	电路图	最大输入电压	输出电流	输出阻抗
XM1. 5 XM1. 6 XM2. 3 XM2. 4	+24V Module	30 VDC	0 ⋯ 1 A	0. 12 Ω

9. FB PWM 闭环控制回路反馈电流输入

输入针号	电路图	零读数 电压	满读数 电压	悬空 读数	输入阻抗	解析度	最大输入 电流
XM1. 5 XM1. 6 XM2. 3 XM2. 4	+24V NLoad	O mA	1 A	O mA	0. 22 Ω -GND	10 bit	1.03 A



七、内部参数

C470 控制器 PWM、DO 输出由 Relay 控制电源供给,控制器可以自测本身电压,温度参数。

名称	IEC 地址	功能表描述
Relay	%QX3. 0	功率输出控制(XM4.4 、XM4.5、XM1.13、XM2.11)
Voltage	%IW114	控制器电源电压
Temperature	%IW115	控制器主板温度

X2.11 为逻辑电源输入

1. Relay

Relay 为 PWM, DO 输出供电控制变量。当 Relay 为 true 时 XM4.4 、XM4.5、XM1.13、XM2.11、的电源输入才起作用,控制器 PWM 和 DO 才可以输出。

通过 Relay 就可以控制大功率电源 XM4.4 、XM4.5、XM1.13、XM2.11 的断开和闭合,对大功率电源的开关起到保护作用。

2. Voltage

控制器上电运行后,主板的电压可以从 PLC Configuration 中 Voltage 读取出来。读取主板的电压可以实时了解 PLC 的电源运行情况,以排除相关故障。

3. Temperature

控制器上电运行后,主板的温度可以从 PLC Configuration 中的 Temperature 读取出来,例如: Temperature 数 值为 34,则实际主板温度为 34℃。

读取主板温度可以给 PLC 的运行提供相关温度参数。

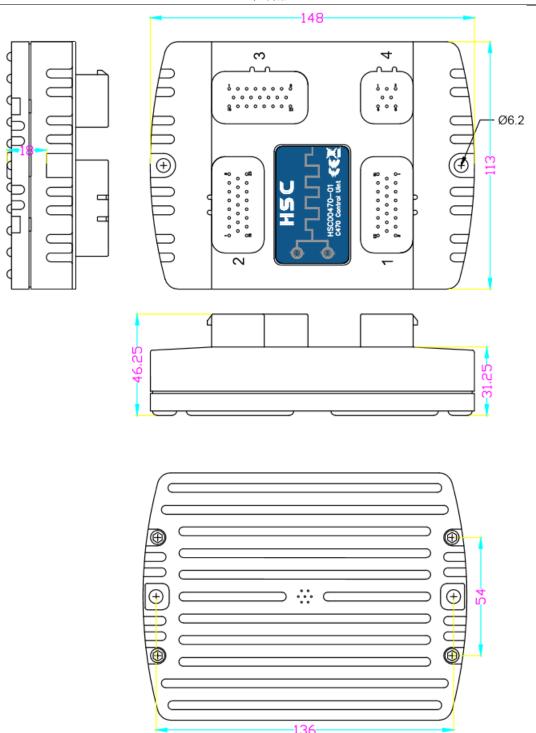
八、外形尺寸

1. 外形

尺寸 L: 148mm, W: 113mm, H: 32mm;

安装孔间距: 136mm, 直径 6.2mm;





2. 安装

安装方式: 垂直或水平安装, 两只 M6×20 螺钉(GB/70-2000)。